公開実用平成 2-10 791

⑩日本国特許庁(JP)

①実用新案出願公開

® 公開実用新案公報(U)

平2-100791

®Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成2年(1990)8月10日

B 25 J 15/0B

8611-3F 8611-3F 8611-3F

15/10

審査請求 未請求 請求項の数 3 (全 頁)

❷考案の名称 把持装置

> ②実 頤 平1-10147

②出 平 1 (1989) 1 月30日

渡 辺

政

京都府京都市西京区樫原畔ノ海道10番地の87 株式会社中

村機器エンジニアリング内

砂田 夏 株式会社中村機器エン 京都府京都市西京区樫原畔ノ海道10番地の87

ジニアリング

砂代 理 弁理士 難波 国英 外1名



明 細書

- 1. 考案の名称 把持装置
- 2. 実用新案登録請求の範囲
- (2) 指装置を駆動してワークを把持する把持装置であって、上記指装置は、装置本体に固定され

公開実用平成 2—P00791



た固定ブロックと、この固定ブロックの先端部にヒンジを介して回動自在に支持された回動ブロックと、上記固定ブロックと回動ブロックとに連結されるととも第2の空気室を形成する筒状の伸縮部がらなる連結チューブと、上記連結チューブの空気室に連通するエア通路とを備えた把持装置。

3 . 考案の詳細な説明



[産業上の利用分野]

この考案は、たとえば、ロボット用ハンドに備えられて、ワーク(工作物)を把持する把持装置に関するものである。

[従来の技術]

この種の把持装置としては、ヒンジからなる関節を有するフィンガにケーブルを設け、このケーブルの引つ張り操作によつて、上記フィンガを閉じてワークを把持したり、フィンガを開いてワークの把持を解除するものが知られている。

[考案が解決しようとする課題]

ところで、上記把持装置では、ケーブルをフィンガの内側と外側の両方に装着する必要がある。 しかも、上記ケーブルを案内するためのプーリやホースを別途設ける必要がある。このため、部品点数が増加するとともに、構造が複雑となる。

さらに、上記のようにフィンガを開閉動作させるためには、内側のケーブルを緊張または弛緩させると同時に、外側のケーブルを弛緩または緊張させる必要がある。このため、モータでケーブル

公開実用平成 2—F00791



を引張り操作する場合には、モータの制御が困難となる。

この考案は上記従来の課題に鑑みてなされたもので、部品点数を少なくできるとともに、構造の 簡略化を図ることができ、しかも、指装置の制御 が容易である把持装置を提供することを目的とす る。

[課題を解決するための手段]



空気室に連通するエア通路を備えている。

また、請求項(2)の把持装置は、指装置における固定プロックの先端部に、ヒンジを介して回動プロックを回動自在に支持している。また、空気室を形成する簡状の伸縮部材からなる連結チューブを上記固定プロックと回動プロックとに連通するとともに、上記連結チューブの空気室に連通するエア通路を備えている。

[作用]

公開実用平成 2—F00791



この出願の各請求項の考案によれば、空気室にエアを供給することにより、指装置を駆動できるから、第2のシリンダまたは回動ブロックをヒンジで支持するとともに、各シリンダまたはツクを1つの連結部材で連結するだけでよいので、従来のケーブル式のものと比べて、部品点数が比較的少なくてすみ、構造も簡単となる。

また、上記空気室へのエアの供給またはその停止だけで、第2のシリンダまたは回動ブロックを回動できるので、従来のようなケーブルの引張り操作をモータで行なう場合と比べて、指装置の制御が著しく容易となる。

さらに、請求項(2) の考案によれば、空気室を 形成する連結チューブによつて固定プロックと回 動プロックとを連結したから、上記各プロック内 には空気室を設ける必要がない。

また、請求項(3) の考案によれば、固定ブロックまたは回動プロックのいずれか一方に1つのシリンダを設けたから、ピストンおよび空気室の数も1 つですむ。



[実施例]

以下、この考案の一実施例を図面にしたがつて説明する。

第1図はこの考案の第1の実施例を示す斜視図であり、図において、把持装置は、装置本体1に固定された2列の指装置2A、2Bと、各指装置2A、2Bのエアポート3に接続される三方弁4と、正圧用ポンプ5とを備えている。6はワークWを把持するための把持棒で、上記各列の指装置2A、2Bに個別に装着されている。

上記各列の指装置 2 A 、 2 B は、第 2 図のように、左右対称構造となつている。これらの指装置 2 A 、 2 B は、第 1 の 5 リンダ 1 1 、第 2 のシリンダ 1 2 、ヒンジ 2 5 、第 1 および第 2 のピストン 1 4 、 1 5 、連結部材 1 6 などを備えている。

上記第 1 のシリンダ 1 1 は、基端部 1 1 aが装置本体 1 にボルト (図示せず)で固定されている。この第 1 のシリンダ 1 1 は、先端部 1 1 bが間口しており、この先端部 1 1 b側から第 1 のピストン 1 4 が摺動自在に装入されている。上記第

公開実用平成 2-T00791



1 のシリンダ1 1 内における第 1 のピストン1 4 の 基端側 C には、第 1 の空気室 2 1 が形成されている。この第 1 の空気室 2 1 は、第 1 のシリンダ1 1 の側壁に穿設されたエアポート 3 を介して、第 1 のエア通路 3 1 に連通するとともに、上記第 1 のピストン 1 4 内に形成された第 2 のエア通路 3 2 に連通している。

第1のシリンダ11の先端部111bにおける内側 Eには、ヒンジ25を介して、第2のシリンダ12が矢印Aで示す方向に回動自在に支持されている。この第2のシリンダ12は、基端部12aが開口しており、この基端部12a側から第2のピストン15が摺動自在に装入されている。上記第2の先端側Dには、第2の空気室22が形成されている。

上記第1のピストン14と第2のピストン15 とは、可撓性を有する連結部材16によつて互い に連結されている。この連結部材16内には、第 3のエア通路33が形成されており、この第3の



エア通路 3 3 は、上記第1のピストン1 4 内の第 2 の エ ア 通 路 3 2 に 連 通 す る と と も に 、 上 記 第 2 のピストン15内に形成された第4のエア通路 4 を介して、上記第2の空気室22に連通して いる。また、上記連結部材16は、ゴムのような 可 撓 性 チ ユ ー ブ ゕ ら な り 、 第 3 図 の よ う に 、 第 2 のシリンダ 1 2 がヒンジ 2 5 を 軸 として 矢印 A で 示す方向へ回動する際に、この第2のシリンダ 2 の 回 動 方 向 に 撓 む こ と が で き 、 し か も 、 第 1 お よ び 第 2 の 空 気 室 2 1 . 2 2 の 膨 張 力 に よ つ て も座屈しない程度の強度を有している。また、上 記 連 結 部 材 1 6 と ヒ ス ト ン 1 4 . 1 5 と は 、 接 着 剤を用いて互いに接着してもよく、あるいは、イ ンサート成型などによる一体成型としてもよい。 なお、17はピストン14,15に装着されたエ アシール、18はボルト孔、27はヒンジ25に 装着された復帰ばねである。

一方、上記第 1 の空気室 2 1 と第 1 のエア通路 3 1 とを連通させるエアポート 3 は、第 4 図のように、指装置 2 A , 2 B のうち、互いに対向する

会開実用平成 2——00791



1 組の指装置だけに形成され、他の 2 組の指装置には形成されておらず、その代りに、これら 2 組の指装置には、それぞれ、上記 1 組の指装置における第 1 の空気室 2 1 に連通するエア連 絡路 3 5 がそれぞれ形成されている。なお、 3 6 は栓体、3 7 はシールリングである。

つぎに、上記構成の動作を説明する。



つぎに、上記ワークの把持を解除するにあたっては、三方弁4のポートにがポンプ5に連通4年第回駅操作して、第2図のようにを大気に開放させる。これにより、上記第1の空気を121に開かる。とれたより、東2のシリンダ12は復帰除できる。

上記構成において、第1および第2の空気室

公開実用平成 2-T00791



2 1 . 2 2 にエアを供給することにより、指装置2 A . 2 B を駆動できるから、第 2 の シリンダ1 2 をヒンジ2 5 で支持するとともに、 各シリンダ1 1 . 1 2 を 1 つの連結部材1 6 で連結するだけでよいので、従来のケーブル式のものと比べて、部品点数が比較的少なくてすみ、構造も簡単となる。

また、三方弁4を操作して上記第1および第2の空気室21,22へのエアの供給またはその停止だけで、第2のシリンダ12を回動できるので、従来のようなケーブルの引張り操作をモータで行なう場合と比べて、指装置の制御が著しく容易となる。

さらに、上記第2シリンダ12を空気室21. 22の膨張力で駆動させているから、第2のシリンダ12にワークからの過大な反力が加わつた場合でも、その反力を上記空気室21.22によつて十分に吸収できる。したがつて、過大な荷重が第2のシリンダ12に加わるおそれがないので、指装置2A.2Bの長寿命化を図れる。



また、この実施例では、指装置 2 A 、 2 Bをそれぞれ 3 個ずつ横に配列しているので、 異形状ワークの把持にも適したものなる。 しかも、上記指表置 2 A 、 2 B間の間隔をワークの大きさどの異ならでに対しても十分に対処できるという利点もある。

会開実用平成 2—700791



ことにより、上記夷施例と同様の効果が得られるとともに、第3のシリンダ13に装着した把持棒6の回動角度をより大きくでき、大きさの異なるワークの把持に適応させることができる。その他の構成は第2図と同様であり、相当する部分には同一符号を付して、詳しい説明を省略する。

第6図はこの考案の第3の実施例を示すがであり、図のはには第2のの回りを変形がでいます。41は第2のの回りを変形がでいます。41のの回りを変形がでいます。41のの回りを変形がでいませんがでいますがありませんがでいませんがでいませんがでいませんがでいませんがありませんでありませんがありませんでありますんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありまするようでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありますんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありませんでありまする。

上記構成によれば、連結チューブ43の空気室



44にエア通路38を介してエアを送入することにより、連結チューブ43が膨張して、回動ブロック42を矢印Aで示す方向に回動させることができるので、上記実施例と同様の効果を奏することができる。しかも、上記各ブロック41、42内にはシリンダや空気室を別に設ける必要がないので、構造を一層簡略化できる。

上記構成によれば、空気室21を膨張させる

公開実用平成 2-1 0791

香川雪

と、回動ブロック42が矢印 A で示す方向に回動するので、上記実施例と同様の効果を奏することができる。また、固定ブロック41のみにシリンダ11を設けたから、ピストンおよび空気室の数も1つですみ、部品点数が一層減少する。

なお、上記第7図では、固定ブロック41だけにシリンダを形成したけれど、これと逆にうりいずるようにができるのはいうでは、の効果を奏することができるのはおりに、第8図のように、部の回動では、回動ブロック42aの回動では、回動ブロック42の回動をおり、相当する。

第9図はこの考案の第5の実施例を示す断面図であり、この実施例では、固定ブロック41内にエジェクタ50を設けて、空気室22を負圧にすることにより、回動ブロック42を矢印Bで示す方向に回動させるものである。上記エジェクタ



50は、圧縮空気を噴出するノズル 51と、ノズル 51の下流に配置された混合室 52と、混合室 52の下流に配置されたディフューザ 53とを有している。その他の構成は第2図と同様であり、相当する部分には同一符号を付して、詳しい説明を省略する。

上記実施例では、2列の指装置2A,2Bをそれぞれ3個設けたけれど、3個以下または3個以上設けるようにしてもよい。

[考案の効果]



以上説明したように、この考案によれば、空気室にエアを供給することにより、指装置を駆動できるので、従来のケーブル式のものと比べて、部品点数が比較的少なくてすみ、構造も簡単となる。

また、上記空気室へのエアの供給またはその停止だけで、第2のシリンダまたは回動ブロツクをを回動できるので、指装置の制御が著しく容易となる。

さらに、請求項(2) の考案によれば、固定ブロック内と回動ブロック内に空気室を設ける必要がないので、部品点数が少なくなり、構造を一層簡略化できる。

また、請求項(3)の考案によれば、固定ブロックまたは回動ブロックのいずれか一方に1つのシリンダを設けたから、ピストンおよび空気室の数も1つですみ、部品点数が一層減少する。

4.図面の簡単な説明

第1図はこの考案の第1の実施例に係る把持装置を示す斜視図、第2図は第2のシリンダの回動



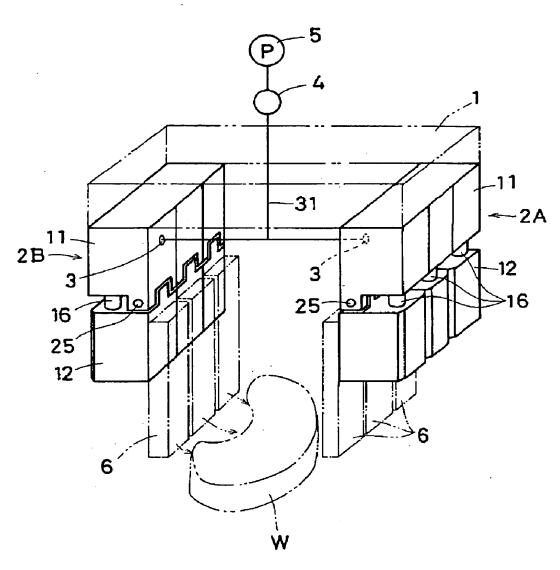
前の状態を示す縦断面図、第3図は第2のシリンダの回動後の状態を示す縦断面図、第4図は第2図のIV~IV線断面図、第5図はこの考案の第2の実施例を示す縦断面図、第6図はこの考案の第3の実施例を示す縦断面図、第7図および第8図はこの考案の第4の実施例を示す縦断面図、第9図はこの考案の第5の実施例を示す縦断面である。

1 … 装置本体、 2 A 、 2 B … 指装置、 1 1 … 第 1 の シリンダ、 1 1 a … 基端部、 1 1 b … 先端部、 1 2 … 第 2 の シリンダ、 1 4 … 第 1 のピストン、 1 5 … … 第 2 のピストン、 1 6 、 4 5 … 連結 が、 2 1 … 第 1 の 空気室、 2 2 … 第 2 の空気室、 2 2 … 第 2 の空気室、 2 5 、 2 6 … ピンジ、 3 1 、 3 2 、 3 3 、 3 4 、 3 5 、 3 6 、 3 7 、 3 8 … エア通路、 4 1 … 固定プロック、 4 2 、 4 2 a … 回勘プロック、 4 3 … 連結 チュー ブ、 4 4 … 空気室、 C … 基端側、 D … 先端側、 W … ワーク。

実用新案登録出願人

株式会社 中村機器エンジニアリング 代理人 弁理士 難波国英 (外1名) 資配訓 生練記

第 1 図



1: 装置本体

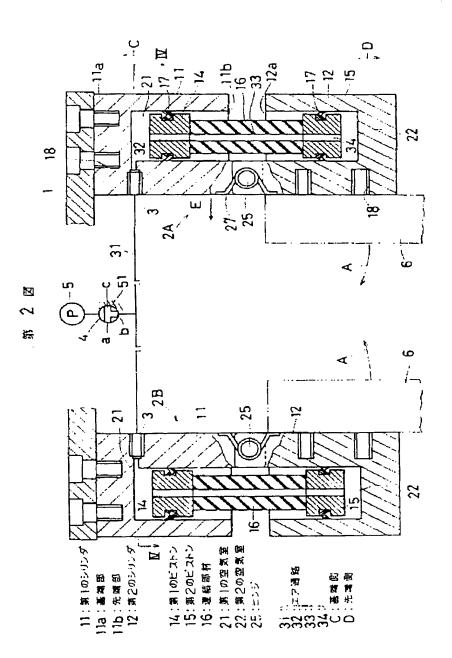
2A: 指装置

W: p-0

1229

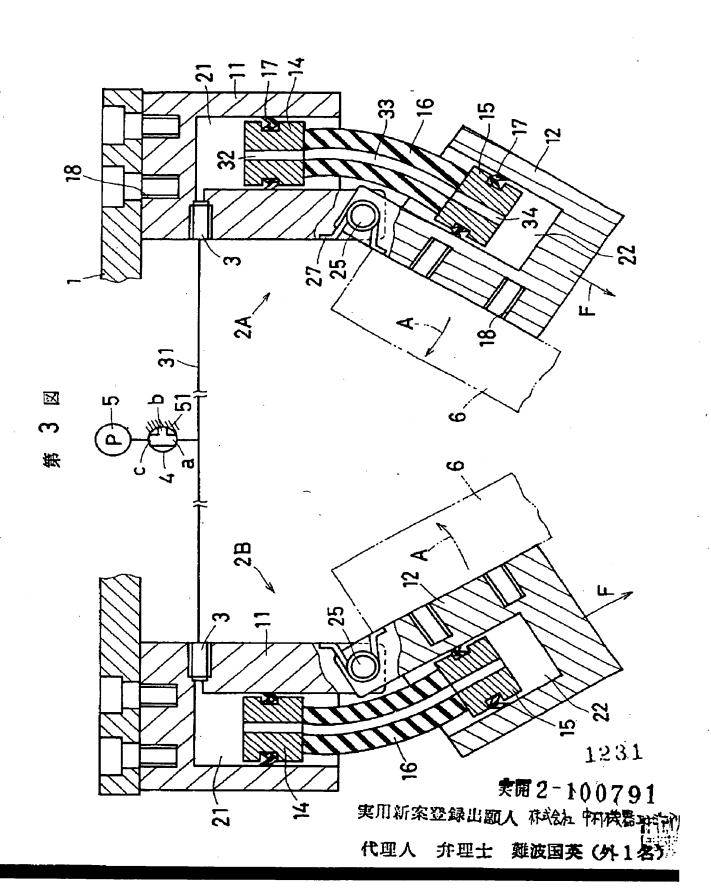
美聞之 100791

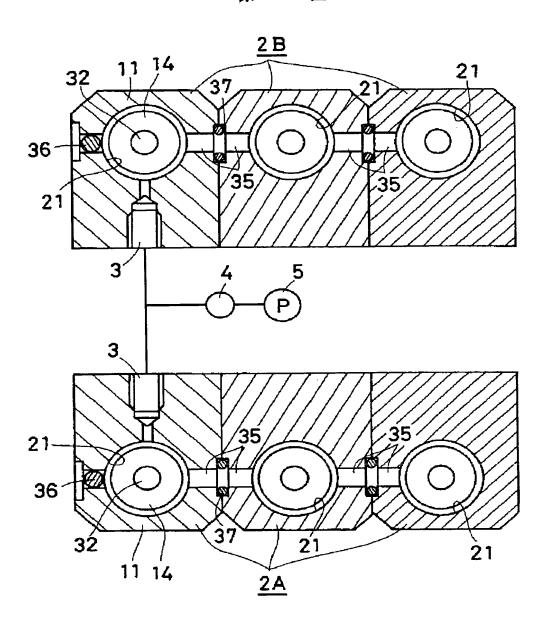
実用新來登録出願人 株式会社 中打機器 [1] [2] [2] [2] 代理人 弁理士 雞波国英 (外1名) [3] [4] [4]



1230

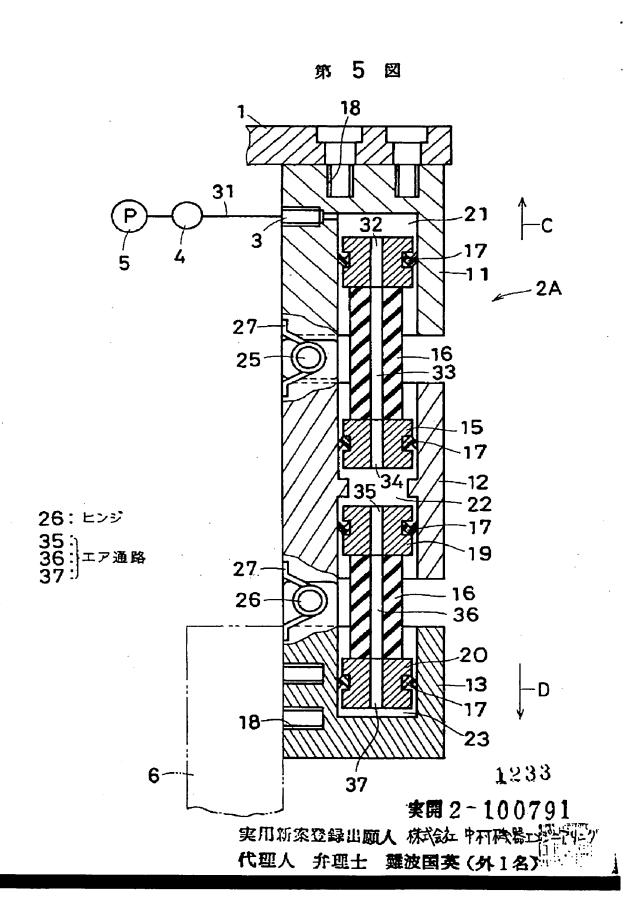
公 崩実用平成 2- ●0791

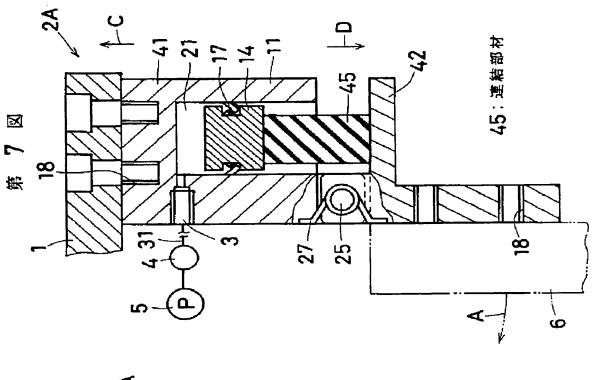


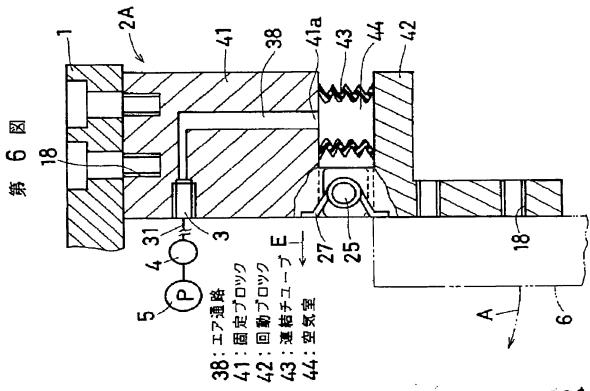


1232 実開2~100791

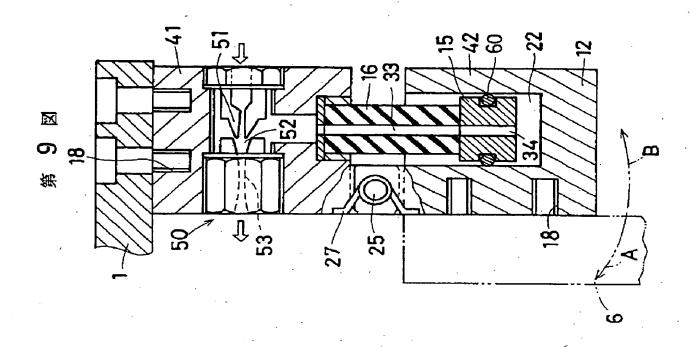
実用新案登録出願人 株式会社 中科代器工造 7/1-27 代理人 弁理士 雞波国英 (外1名) 国际 1/1

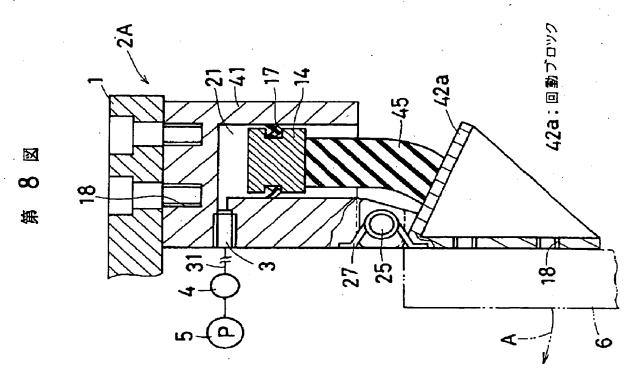






1234 実開2-100791 実用新來登録出願人 株式会社 中日機器工作37/3-2" 代职人 介卯十 雜油田本(四1名)





1235 実開2-100791 実用新來登録出願人 株式念在 中打機器 (1235) 代理人 弁理士 難波国英 (外1名) 開設商

THIS PAGE BLANK (USPTO)

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:
☐ BLACK BORDERS
\square image cut off at top, bottom or sides
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потивр.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

THIS PAGE BLANK (USPTO)